

- ① 隊列走行
- ② 自己位置推定
- ③ 障害物検知
- ④ 駅での正着制御
- ⑤ 自動的な入出庫と隊列組成・解除
- ⑥ 単一車線でのすれ違い制御
- ⑦ 信号・踏切制御



隊列の車間は走行時10～20m、停車時1～3m



車間距離センシング

- ・電子ミラーや、乗降口による安全確認
- ・乗降確認、扉開閉、照明、空調操作
- ・車内アナウンス
- ・緊急停止 等

- ・協調型車間距離維持支援システム (CACC)*による追隨

※Cooperative Adaptive Cruise Control

⑤自動的な入出庫と隊列組成・解除



<車室>

① 駐車場に到着



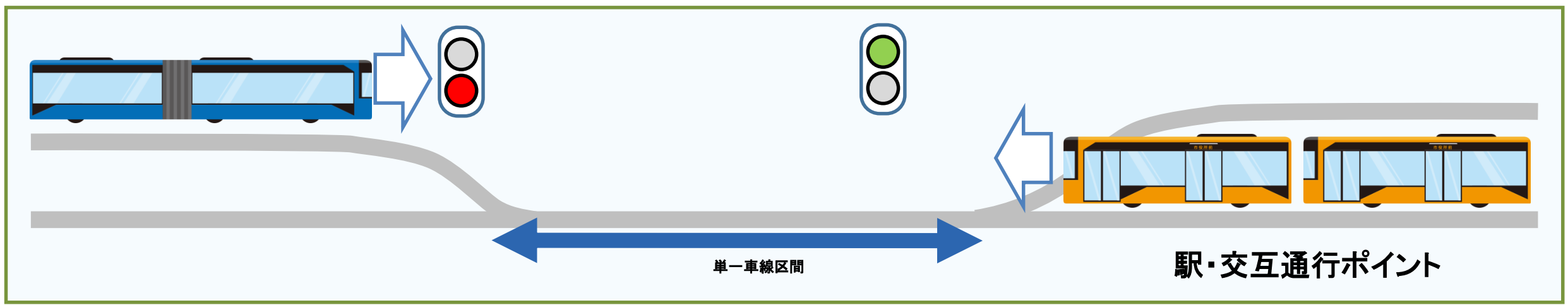
② 隊列解除後、単車で車室に移動



③ 各車が所定の車室で停車



⑥ 単一車線でのすれ違い制御



⑦ 信号・踏切制御

