

# 舞洲駐車場ルート(Osaka Metro)の検討状況

2024年5月31日

大阪市高速電気軌道株式会社

# 「舞洲駐車場ルート」の検討状況（Osaka Metro）

検討案

## 万博開催時の計画概要

場 所 : 舞洲駐車場～万博会場の公道

実施時期 : 万博開催期間中

道路側設備 : 磁気マーカー、ターゲットラインペイント、信号協調、スマートポール等

使用車両 : 大型(全長10.45m)路線バスタイプ(EVバス)

その他 : 便数については検討中

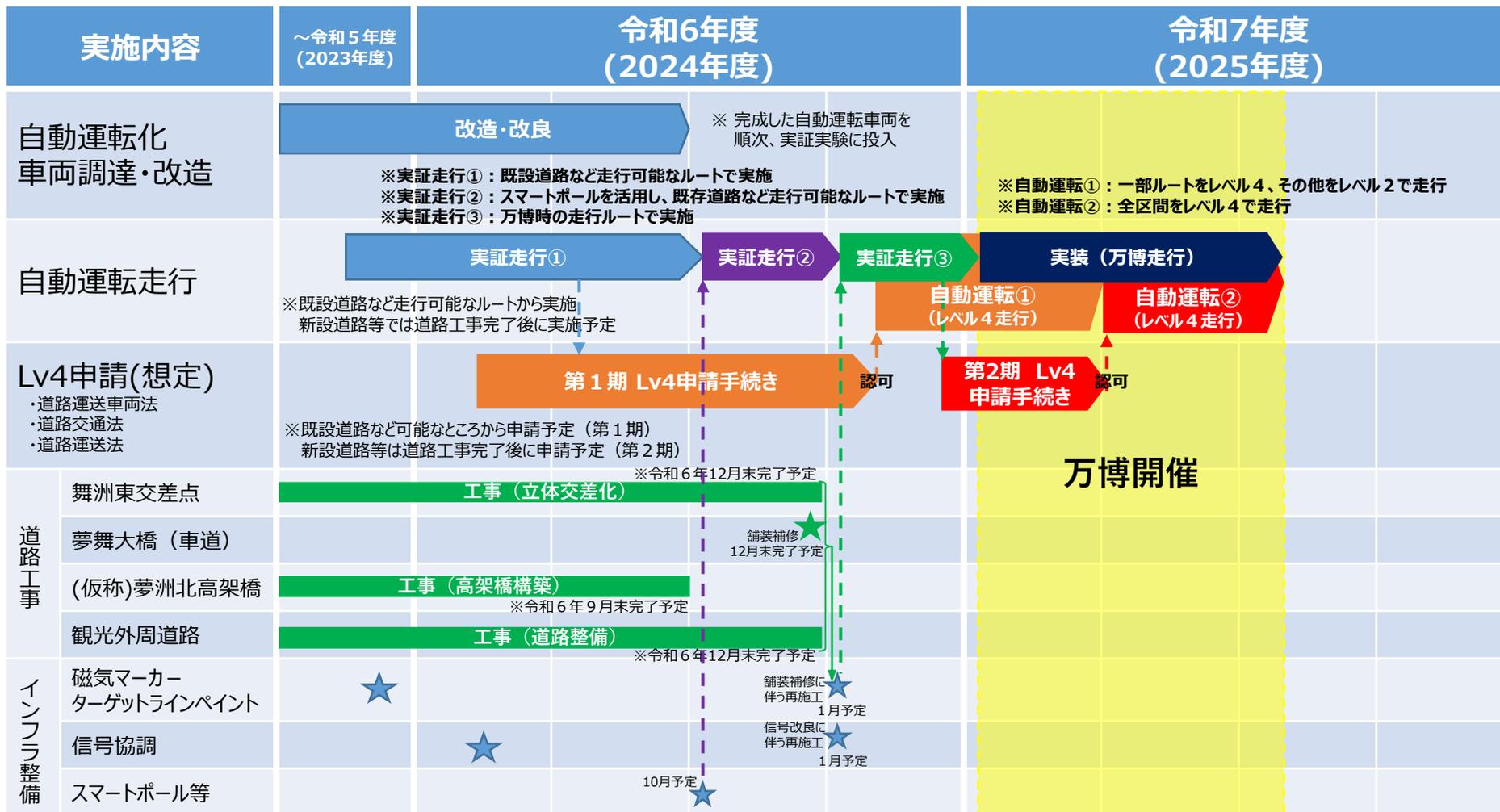
特 徴 : 一般車が混在する一般道におけるドライバーレス(保安員の車内添乗有)の自動運転  
特定自動運行の許可を取得・遠隔監視室より監視を実施

### ○車両イメージ



# 想定スケジュール詳細(予定)

検討案



※自動運転車両については遠隔監視室より監視を実施

# 自動運転実証実験計画概要

## 実証走行①

【実験開始（2024年3月）～2024年9月】

万博時の走行ルートのうち、**既設道路など走行可能なルート**をレベル2自動運転で実証走行

<活用する道路側設備>

磁気マーカー、ターゲットラインペイント、信号協調

※実証走行のルート破線部：万博時の走行ルートに含まれない



### 【凡例】

←：実証走行ルート（レベル2）

□：磁気マーカー、ターゲットラインペイント

▲：信号協調



# 自動運転実証実験計画概要

## 実証走行③

【各道路工事完了後（2025年1月）  
～万博開催前日】

舞洲駐車場⇔万博会場間の往復ルート  
（駐車場内・万博会場交通ターミナル内を  
含む。）をレベル2自動運転で実証走行

既設道路の一部（舞洲東交差点以北）  
では、第1期Lv4認可の取得後、**レベル4  
自動運転**で実証走行

万博会場  
（交通ターミナル）

観光外周道路

（仮称）夢洲北高架橋

舞洲P&R駐車場  
（ABブロック）

常吉大橋

舞洲東交差点

夢舞大橋北詰  
交差点

夢舞大橋

【凡例】

- ←（赤）：実証走行ルート（レベル2）
- ←（青）：実証走行ルート（レベル4）
- （青）：磁気マーカー、ターゲットラインペイント（1月再整備）
- ▲（青）：信号協調（1月再整備）
- （黄）：スマートポール等

走行ルート図

検討案

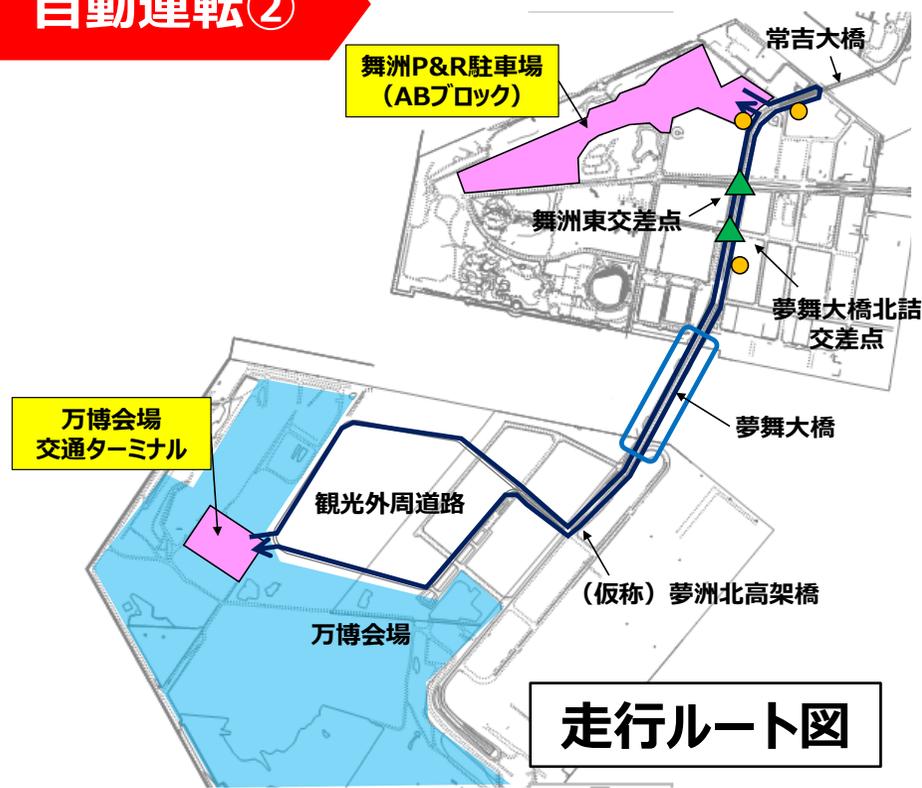
# 自動運転レベル4走行実施計画概要

検討案

## 自動運転①



## 自動運転②



## 走行ルート図

全ルートのうち、**既設道路でレベル4認可を取得できたルート**と**舞洲駐車場**を**レベル4自動運転**で運行

(第1期レベル4申請)

その他ルートを**レベル2自動運転**で運行

第2期レベル4認可取得後、**全ルートでレベル4自動運転**で運行

### 【凡例】

- ← : レベル4 走行
- ← : レベル2 走行
- : 磁気マーカ、ターゲットラインペイント
- ▲ : 信号協調
- : スマートポール等